

23 November 2023

## Соглашение

**О принятии согласованных технических правил Организации Объединенных Наций для колесных транспортных средств, предметов оборудования и частей, которые могут быть установлены и/или использованы на колесных транспортных средствах, и об условиях взаимного признания официальных утверждений, выдаваемых на основе этих правил Организации Объединенных Наций\***

(Пересмотр 3, включающий поправки, вступившие в силу 14 сентября 2017 года)

### Добавление 77 — Правила № 78 ООН

### Пересмотр 3 — Поправка 2

Дополнение 2 к поправкам серии 05 — Дата вступления в силу: 24 сентября 2023 года

### **Единообразные предписания, касающиеся официального утверждения транспортных средств категорий L1, L2, L3, L4 и L5 в отношении торможения**

Настоящий документ опубликован исключительно в информационных целях. Аутентичным и юридически обязательным текстом является документ ECE/TRANS/WP.29/2023/10.



## ОРГАНИЗАЦИЯ ОБЪЕДИНЕННЫХ НАЦИЙ

\* Прежние названия Соглашения:  
Соглашение о принятии единообразных условий официального утверждения и о взаимном признании официального утверждения предметов оборудования и частей механических транспортных средств, совершено в Женеве 20 марта 1958 года (первоначальный вариант);  
Соглашение о принятии единообразных технических предписаний для колесных транспортных средств, предметов оборудования и частей, которые могут быть установлены и/или использованы на колесных транспортных средствах, и об условиях взаимного признания официальных утверждений, выдаваемых на основе этих предписаний, совершено в Женеве 5 октября 1995 года (пересмотр 2).



Включить новый пункт 2.34 следующего содержания:

«2.34 "автоматически включающееся торможение" означает функцию в рамках комплексной электронной системы управления, при которой тормозная(ые) система(ы) или тормоза на некоторых осях срабатывает(ют) с целью замедления транспортного средства вследствие прямого воздействия со стороны водителя либо без такого воздействия, но в результате автоматической оценки бортовой информации».

Пункт 5.1.17.2 изменить следующим образом:

«5.1.17.2 кроме того, в случае транспортных средств, оснащенных системами автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения, которые создают тормозное усилие (например, при отпуске устройства управления акселератором), сигнал торможения инициируется также в соответствии со следующими предписаниями<sup>4</sup>:

<i>Замедление транспортного средства с помощью автоматически включающегося торможения и/или рекуперативного торможения</i>	<i>Подача сигнала</i>
$\leq 1,3 \text{ м/с}^2$	Сигнал может подаваться
$> 1,3 \text{ м/с}^2$	Сигнал подается

Во избежание быстрых изменений сигнала, приводящих к мерцанию стоп-сигналов, должны применяться соответствующие меры (например, гистерезис переключения, усреднение, временная задержка)».

Пункт 5.1.17.3 изменить следующим образом:

«5.1.17.3 После срабатывания сигнал подается до тех пор, пока сохраняется потребность в замедлении путем автоматически включающегося торможения и/или электрического рекуперативного торможения. Вместе с тем сигнал может быть подавлен при остановке или в том случае, когда потребность в замедлении падает ниже  $1,3 \text{ м/с}^2$  либо того значения, которое вызвало сигнал, в зависимости от того, какое из этих значений меньше.

Сигнал не должен подаваться, если замедление вызвано исключительно естественным торможением двигателя, сопротивлением воздуха/сопротивлением качению и/или уклоном дороги».