|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | Организация Объединенных Наций | ECE/TRANS/WP.29/2020/100/Rev.1 |
| _unlogo | **Экономический и Социальный Совет** | Distr.: General12 January 2021RussianOriginal: English |

**Европейская экономическая комиссия**

Комитет по внутреннему транспорту

**Всемирный форум для согласования правил
в области транспортных средств**

**Сто восемьдесят третья сессия**

Женева, 9–11 марта 2021 года

Пункт 6.2 предварительной повестки дня

**Элементы в рамках соглашений 1958 и 1998 годов,
представляющие взаимный интерес:**

**Руководящие указания в отношении эксплуатационных
характеристик регистраторов данных о событиях (РДС),
которые можно было бы принять в рамках резолюций
и правил, касающихся соглашений 1958 и 1998 годов**

 Руководящие указания в отношении эксплуатационных характеристик регистраторов данных о событиях (РДС), которые можно было бы принять в рамках резолюций и правил, касающихся соглашений 1958 и 1998 годов

 Представлено Рабочей группой по общим предписаниям, касающимся безопасности[[1]](#footnote-1)\* [[2]](#footnote-2)\*\*

 Воспроизведенный ниже текст был принят Рабочей группой по общим предписаниям, касающимся безопасности (GRSG), на ее 120-й сессии, состоявшейся в январе 2021 года (см. ECE/TRANS/WP.29/GRSG/99). В его основу положен документ ECE/TRANS/WP.29/2020/100 с поправками, внесенными на основании документов GRSG-120-01 и GRSG-120-05. Этот текст представляется Всемирному форуму для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) для рассмотрения на его сессии в марте 2021 года.

Руководящие указания в отношении эксплуатационных характеристик регистраторов данных о событиях (РДС), которые можно было бы принять в рамках резолюций и правил, касающихся соглашений 1958 и 1998 годов

0. Предисловие

0.1 Эксплуатационные характеристики, содержащиеся в настоящем документе, представляют собой руководящие указания и/или спецификации для транспортных средств, оснащенных регистраторами данных о событиях (РДС), касающиеся минимальных требований в отношении сбора, хранения и сохраняемости при столкновении данных о дорожно-транспортных происшествиях с участием автотранспортных средств. Настоящие эксплуатационные характеристики не включают спецификации для инструментов и методов извлечения данных, поскольку такие спецификации определяются требованиями, действующими на национальном/региональном уровне.

0.2 Цель настоящих эксплуатационных характеристик заключается в обеспечении того, чтобы РДС регистрировали в готовой для использования форме данные, необходимые для эффективного расследования дорожно-транспортных происшествий и анализа эффективности оборудования для обеспечения безопасности (например, усовершенствованных удерживающих систем). Эти данные помогут провести более глубокий анализ обстоятельств, при которых происходят аварии и возникают травмы, и будут способствовать разработке транспортных средств с более безопасной конструкцией.

0.3 Договаривающиеся стороны могут, но не обязаны, сделать требования в отношении РДС обязательными для транспортных средств категорий M1 или N1.

1. Область применения

1.1 Положения настоящего документа распространяются на все легковые автомобили и транспортные средства малой грузоподъемности (т. е. транспортные средства категорий M1 и N1 согласно Соглашению 1958 года и транспортные средства категорий 1–1 и 2 согласно Соглашению 1998 года).

1.2 Настоящий документ применяется без ущерба для требований национального или регионального законодательства.

1.3 Из области применения исключаются следующие элементы данных: ИНТС, связанные с транспортным средством сведения, данные о местоположении/позиционировании, информация о водителе, а также дата и время того или иного события.

1.4 В отсутствие систем или датчиков, от которых должны поступать соответствующие элементы данных, подлежащие записи и хранению в соответствии с разделом 3, причем в указанном в приложении 1 «Элементы данных» формате (диапазон, разрешение и частота дискретизации), либо при не задействовании их на момент регистрации данных, положениями настоящего документа не предписывается осуществлять запись соответствующих данных, равно как устанавливать или задействовать такие системы или датчики. Если же транспортное средство изначально укомплектовано поставляемыми изготовителем оригинального оборудования датчиками или системами, от которых должны поступать соответствующие элементы данных в формате, указанном в приложении 1 «Элементы данных», то при их задействовании необходимо в обязательном порядке регистрировать соответствующие элементы данных в указанном формате. В случае, когда причиной незадействования на момент записи данных является отказ такой системы или такого датчика, данное состояние отказа регистрируется РДС, как это определено применительно к элементам данных в приложении 1 «Элементы данных».

 2. Определения

 Для целей настоящих эксплуатационных характеристик:

2.1 «*Функциональная активность АБС*» означает, что антиблокировочная тормозная система (АБС) активно осуществляет функцию контроля за тормозами транспортного средства.

2.2 «*Состояние предупреждающего сигнала подушки безопасности*» означает включенное или выключенное состояние сигнала предупреждения о неисправности подушки безопасности.

2.3 «*Сбор данных*» означает процесс буферизации данных РДС в кратковременной энергозависимой памяти, где они постоянно обновляются через равные промежутки времени.

2.4 «*Боковая составляющая ΔV*» означает совокупное изменение скорости вдоль поперечной оси, регистрируемое РДС транспортного средства.

2.5 «*Продольная составляющая ΔV*» означает совокупное изменение скорости вдоль продольной оси, регистрируемое РДС транспортного средства.

2.6 «*Время срабатывания фронтальной подушки безопасности*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до сигнала на срабатывание, или — в случае многоэтапных систем подушек безопасности — время, истекшее до сигнала на первый этап развертывания (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.7 «*Время окончания события*» означает момент времени, когда за предшествующий ему интервал продолжительностью 20 мс совокупное значение ΔV уменьшается до 0,8 км/ч и менее, или момент, когда алгоритм обнаружения столкновения в блоке управления подушкой безопасности возвращается в исходное положение.

2.8 «*Число оборотов двигателя в минуту*» означает:

 a) в случае транспортных средств, приводимых в движение двигателем внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту главного коленчатого вала двигателя транспортного средства;

 b) в случае транспортных средств, приводимых в движение не только двигателем внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту вала двигателя в точке его входа в коробку передач транспортного средства; и

 c) в случае транспортных средств, приводимых в движение без какого-либо двигателя внутреннего сгорания: количество оборотов в минуту выходного вала устройства (устройств), генерирующего(щих) тягу.

2.9 «*Положение дроссельной заслонки, в процентах от максимального открытия*» означает заданное водителем ускорение, измеренное датчиком положения дроссельной заслонки в механизме управления акселератором относительно положения, соответствующего полному выжиманию педали акселератора.

2.10 «*Событие*» означает аварию или другое физическое явление, в результате которого оказывается достигнут или превышен триггерный уровень или же происходит срабатывание какой-либо развертывающейся удерживающей системы, рассчитанной на одно срабатывание, в зависимости от того, какое из этих условий будет выполнено раньше.

2.11 «*Регистратор данных о событиях*» (РДС) означает устройство или функцию транспортного средства, с помощью которых регистрируются временны́е ряды данных о динамических параметрах транспортного средства за период времени, непосредственно предшествующий событию (например, скорость транспортного средства относительно времени), или во время дорожно-транспортного происшествия (например, изменение ΔV относительно времени), предназначенные для извлечения после аварии. Для целей настоящего определения данные о событиях не включают в себя аудио- и видеоданные.

2.12 «*Фронтальная подушка безопасности*» означает надувную удерживающую систему, для срабатывания которой не требуется никаких действий со стороны водителя или пассажиров транспортного средства и которая используется во исполнение применимых национальных требований в отношении защиты при лобовом столкновении.

2.13 «Если регистрируется» означает, что данные записываются в энергонезависимую память с целью последующей выгрузки.

2.14 «*Цикл зажигания на момент аварии*» означает число (количество) циклов переключения режимов на момент аварии начиная с первого использования РДС.

2.15 «*Цикл зажигания на момент выгрузки данных*» означает число (количество) циклов переключения режимов на момент выгрузки данных начиная с первого использования РДС.

2.16 «*Боковое ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси y. Боковое ускорение является положительным, когда оно действует слева направо с точки зрения водителя, находящегося внутри транспортного средства и обращенного лицом по направлению движения вперед.

2.17 «*Продольное ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси x. Продольное ускорение является положительным, когда оно действует в направлении движения транспортного средства вперед.

2.18 «*Максимальное значение боковой составляющей ΔV*» означает максимальное значение совокупного изменения скорости транспортного средства вдоль поперечной оси, зарегистрированное РДС.

2.19 «*Максимальное значение продольной составляющей ΔV*» означает максимальное значение совокупного изменения скорости транспортного средства вдоль продольной оси, зарегистрированное РДС.

2.20 «*Максимальное значение результирующей ΔV*» означает максимальное скоррелированное по времени значение совокупного изменения скорости по оси, являющейся результатом векторного сложения продольной и поперечной осей, зафиксированное РДС.

2.21 «*Многоэтапная авария*» означает наступление минимум двух событий таким образом, что начало последнего события отстает от начала первого события не более чем на 5 секунд.

2.22 «*Энергонезависимая память*» означает память, предназначенную для хранения на полупостоянной основе записанных в РДС данных. Данные, записанные в энергонезависимой памяти, сохраняются после отключения электропитания и могут быть считаны с помощью инструментов и методов извлечения данных РДС.

2.23 «*Нормальное ускорение*» означает составляющую вектора ускорения, действующего на любую точку транспортного средства, которая направлена по оси z. Нормальное ускорение имеет положительное значение, когда оно направлено вниз.

2.24 «*Тип роста водителя или пассажира*» означает, что в случае сидящего впереди пассажира он относится к категории взрослых, а не детей, а в случае водителя — что он относится к категории лиц высокого роста, как указано в формате данных.

2.25 «*Задействование*» означает, что на момент события соответствующие системы или датчики являются активными либо могут быть активированы/деактивированы водителем.

2.26 «*Состояние блокировки подушки безопасности пассажира*» означает состояние переключателя (положение «заблокировано» или «не заблокировано»), свидетельствующее о том, является ли система блокировки подушки безопасности пассажира включенной или выключенной.

2.27 «*Преднатяжитель ремня безопасности*» означает устройство, которое приводится в действие системой датчиков столкновения транспортного средства и устраняет провисание ремней в системе ремней безопасности.

2.28 «*Запись*» означает процесс сохранения в энергонезависимой памяти собранных РДС данных для их последующего извлечения.

2.29 «*Состояние ремня безопасности*» означает сигнал обратной связи от системы безопасности, указывающий на то, пристегнут ли ремень безопасности транспортного средства.

2.30 «*Состояние позиционного переключателя сиденья в крайнем переднем положении*» означает состояние переключателя, который установлен для определения того, находится ли сиденье в переднем положении.

2.31 «*Рабочий тормоз включен/выключен*» означает состояние устройства, установленного в системе педали тормоза или подключенного к ней для определения того, отжата ли педаль. Это устройство может включать в себя переключатель педали тормоза или другое устройство управления рабочим тормозом, приводимое в действие водителем.

2.32 «*Боковая подушка безопасности*» означает любое надувное удерживающее устройство для водителя или пассажира, которое устанавливается в сиденье или боковой конструкции внутри транспортного средства и предназначено для срабатывания в случае бокового удара с целью уменьшения травматизма и/или риска выбрасывания водителя или пассажира.

 *Примечание:* боковые подушки безопасности могут также срабатывать и в других режимах столкновения, определяемых изготовителем транспортного средства.

2.33 «*Боковая шторка/трубчатая подушка безопасности*» означает любое надувное удерживающее устройство для водителя или пассажира, которое устанавливается в сиденье или боковой конструкции внутри транспортного средства и предназначено для срабатывания в случае бокового удара или опрокидывания с целью уменьшения травматизма и/или риска выбрасывания водителя или пассажира.

 *Примечание:* боковые шторки/трубчатые подушки безопасности могут также срабатывать и в других режимах столкновения, определяемых изготовителем.

2.34 «*Скорость по показаниям систем транспортного средства*» означает скорость транспортного средства, показываемую назначенной изготовителем подсистемой, предназначенной для индикации в процессе эксплуатации транспортного средства скорости его движения относительно земли.

2.35 «*Контроль устойчивости*» означает любое устройство, которое соответствует национальным предписаниям, касающимся «электронных систем контроля устойчивости».

2.36 «*Поворот рулевого колеса*» означает угловое смещение рулевого колеса, измеренное относительно его нейтрального положения (положения, соответствующего нулевому среднему углу поворота пары управляемых колес).

2.37 «*Время между событиями 1 и 2*» означает — в случае многоэтапной аварии — время, истекшее с нулевого момента времени первого события до нулевого момента времени второго события.

2.38 «*Время максимального значения боковой составляющей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению совокупного изменения скорости, зарегистрированному РДС по поперечной оси.

2.39 «*Время максимального значения продольной составляющей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению совокупного изменения скорости, зарегистрированному РДС по продольной оси.

2.40 «*Время максимального значения результирующей ΔV*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента, соответствующего максимальному значению результирующей ΔV, зафиксированному РДС.

2.41 «*Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на срабатывание преднатяжителя ремня безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.42 «*Время срабатывания боковой подушки безопасности/шторки*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на срабатывание боковой подушки безопасности или боковой шторки/трубчатой подушки безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.43 «*Время до первого этапа*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на первый этап развертывания фронтальной подушки безопасности.

2.44 «*Время до n-го этапа*» означает время, истекшее с нулевого момента времени аварии до момента подачи сигнала на n-й этап развертывания фронтальной подушки безопасности (как со стороны водителя, так и со стороны сидящего впереди пассажира).

2.45«*Нулевой момент времени*» — это начальная точка отсчета времени для временны̀х маркеров данных РДС о том или ином событии.

2.46 «*Триггерный уровень*» означает, что значение соответствующего параметра отвечает условиям для записи РДС данных о событии.

2.47 «*Угол крена транспортного средства*» означает угол между осью y транспортного средства и земной поверхностью, определяемый системой датчиков.

2.48 «*Энергонезависимая память*» означает память, предназначенную для буферизации полученных РДС данных. Память этого типа не позволяет сохранять данные на полупостоянной основе. Данные, попадающие в энергозависимую память, постоянно перезаписываются, не сохраняются в случае отключения электропитания и не могут быть считаны с помощью инструментов и методов извлечения данных РДС.

2.49  «*Вторичная система обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения*» означает развертывающуюся систему транспортного средства вне пассажирского салона, предназначенную для смягчения связанных с травматизмом последствий для уязвимых участников дорожного движения при столкновении.

2.50 «*Направление по оси* *x*» означает направление по оси x транспортного средства, проходящей параллельно продольной осевой линии транспортного средства. Положительное направление по осиx соответствует направлению движения транспортного средства вперед.

2.51 «*Направление по оси* *y*» означает направление по оси y транспортного средства, проходящей перпендикулярно его оси x и лежащей в одной горизонтальной плоскости с этой осью. Положительное направление по оси y соответствует направлению слева направо с точки зрения водителя, находящегося внутри транспортного средства и обращенного лицом по направлению движения вперед.

2.52 «*Направление по оси z*» означает направление по оси z транспортного средства, расположенной перпендикулярно осям x и y. Положительное направление по оси z соответствует направлению вниз.

2.53 «*Величина крена транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси х, определяемое системой датчиков.

2.54 «*Скорость рыскания транспортного средства*» означает изменение с течением времени угла наклона транспортного средства относительно его оси z, определяемое системой датчиков.

3. Технические требования

 Технические требования, предъявляемые к транспортным средствам, оснащенным РДС, включают в себя требования в отношении элементов данных, формата данных, сбора данных, а также эксплуатационных характеристик и сохраняемости данных в условиях краш-тестов.

3.1 Элементы данных

3.1.1 На каждом транспортном средстве, оснащенном РДС, регистрацию элементов данных, указанных в качестве обязательных, а также элементов данных, регистрация которых является необходимой при определенных минимальных условиях, осуществляют в течение интервала/времени и с частотой дискретизации, которые указаны в таблицах 1 и 2 приложения 1.

 Для целей применимости предъявляемых требований в рамках своего внутреннего законодательства любая Договаривающаяся сторона — прежде чем вводить требование относительно осуществления РДС регистрации элементов данных, указанных в качестве обязательных, а также элементов данных, регистрация которых является необходимой при определенных минимальных условиях, в течение интервала/
времени и с частотой дискретизации, которые указаны в таблице 2 приложения 1, — может предусмотреть соответствующий переходный период.

3.2 Формат данных

3.2.1 Данные по каждому из элементов данных регистрируют в соответствии с диапазоном значений, точностью и разрешением, которые указаны в таблицах 1 и 2 приложения 1.

3.2.2 Данные об изменении ускорения по времени и их формат: в тех случаях, когда это применимо, на этапе записи или на этапе выгрузки данных производят фильтрацию данных об изменении продольного, бокового и нормального ускорения относительно времени, с тем чтобы эти данные включали:

3.2.2.1 временной интервал (ВИ), представляющий собой величину, обратную частоте дискретизации данных по ускорению, и измеряемый в миллисекундах;

3.2.2.2 число начальной точки (ЧНТ), представляющее собой целое число, при умножении которого на ВИ получают время первой точки данных по ускорению относительно нулевого момента времени;

3.2.2.3 число конечной точки (ЧКТ), представляющее собой целое число, при умножении которого на ВИ получают время последней точки данных по ускорению относительно нулевого момента времени; и

3.2.2.4 последовательность из ЧКТ — ЧНТ + 1 значений ускорения начиная с ускорения в момент времени ЧНТ \* ВИ и заканчивая ускорением в момент времени ЧКТ \* ВИ, разделенных между собой временны́м интервалом ВИ.

3.3 Сбор данных

 В буфере энергонезависимой памяти РДС должны храниться данные, относящиеся по меньшей мере к двум различным событиям.

 Для целей применимости предъявляемых требований в рамках своего внутреннего законодательства любая Договаривающаяся сторона — прежде чем вводить требование относительно оснащения типов транспортных средств РДС, в буфере энергонезависимой памяти которых могут храниться данные, относящиеся по меньшей мере к двум различным событиям, если она сочтет это целесообразным, — может предусмотреть соответствующий переходный период.

 Элементы данных по каждому событию должны собираться и записываться РДС, как указано в пункте 3.1, в соответствии со нижеследующими критериями и условиями.

3.3.1 Условия для начала записи данных

 Данные о событии записываются РДС при достижении или превышении одного из следующих триггерных уровней:

3.3.1.1 изменение продольной скорости транспортного средства более чем на 8 км/ч за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее;

3.3.1.2 изменение боковой скорости транспортного средства более чем на 8 км/ч за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее;

3.3.1.3 приведение в действие развертывающейся удерживающей системы для водителя или пассажира, рассчитанной на одно срабатывание;

3.3.1.4 приведение в действие вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения.

 Если транспортное средство не оборудовано вторичной системой обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения (УУДД), то положения настоящего документа не требуют осуществлять регистрацию соответствующих данных или устанавливать такие системы. Если же транспортное средство оборудовано такой системой, то после ее срабатывания в тех случаях, когда того требует Договаривающаяся сторона, данные о событии должны быть в обязательном порядке записаны.

3.3.2 Условия для начала блокировки данных

 Находящиеся в памяти данные о событии блокируются, с тем чтобы не допустить их дальнейшей перезаписи, при соблюдении приведенных ниже условий:

3.3.2.1 во всех случаях, когда приводится в действие удерживающая система для водителя или пассажира, рассчитанная на одно срабатывание;

3.3.2.2 в случае лобового удара, если транспортное средство не оборудовано удерживающей системой для лобового удара, рассчитанной на одно срабатывание, когда за интервал времени, продолжительность которого составляет 150 мс или менее, изменение скорости транспортного средства в направлении оси *х* превышает 25 км/ч;

3.3.2.3 в случае приведения в действие вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения.

3.3.3 Условия для определения нулевого момента времени

 В качестве нулевого устанавливается момент времени, соответствующий любому из следующих моментов, который наступит раньше всего:

3.3.3.1 в случае систем с «пробуждающимся» механизмом управления подушками безопасности: момент, когда происходит запуск алгоритма управления удерживающими системами для водителя и пассажиров; или

3.3.3.2 в случае систем с непрерывным осуществлением алгоритма:

3.3.3.2.1 первая точка временнóго интервала, на котором в течение 20 мс достигается значение продольной составляющей совокупной ΔV, превышающее 0,8 км/ч; либо

3.3.3.2.2 в случае регистрации транспортным средством «боковой составляющей ΔV»: первая точка временнóго интервала, на котором в течение 5 мс достигается значение боковой составляющей совокупной ΔV, превышающее 0,8 км/ч; или

3.3.3.3 срабатывание развертываемого удерживающего устройства, рассчитанного на одно срабатывание, или приведение в действие вторичной системы обеспечения безопасности УУДД.

3.3.4. Перезапись данных

3.3.4.1 Если буфер энергонезависимой памяти РДС, свободный от данных о предыдущих событиях, оказывается недоступен, то записанные данные должны — с соблюдением положений пункта 3.3.2 — в хронологическом порядке или согласно иным стратегиям по усмотрению изготовителя перезаписываться данными о текущем событии и предоставляться в распоряжение компетентных органов Договаривающихся сторон.

3.3.4.2 Кроме того, если буфер энергонезависимой памяти РДС, свободный от данных о предыдущих событиях, оказывается недоступен, то запись данных об указанных в пункте 3.3.2 событиях, во время которых происходило срабатывание удерживающей системы, рассчитанной на одно срабатывание, или вторичной системы обеспечения безопасности уязвимых участников дорожного движения, всегда должна производиться поверх любых других данных, не заблокированных по пункту 3.3.2.

3.3.5 Сбой электропитания

 Данные, записанные в энергонезависимой памяти, после отключения электропитания сохраняются.

3.4 Эксплуатационные характеристики и сохраняемость данных в условиях краш-тестов

3.4.1 Каждое транспортное средство, подпадающее под действие требований национальных или региональных правил, касающихся проведения испытания на лобовое столкновение, должно отвечать техническим требованиям, изложенным в пункте 3.4.3.

3.4.2 Каждое транспортное средство, подпадающее под действие требований национальных или региональных правил, касающихся проведения испытания на боковой удар, должно отвечать техническим требованиям, изложенным в пункте 3.4.3.

3.4.3 Элементы данных, регистрация которых необходима согласно пункту 3.1, должны записываться в формате, указанном в пункте 3.2, иметься в наличии на момент завершения краш-теста, а элемент данных, характеризующий полноту записи файла, после испытания должен иметь значение «да». Элементы данных, касающиеся нарушения нормального функционирования во время краш-тестов (например, связанные с работой двигателя, торможением и т. д.), не обязательно должны удовлетворять требованиям в отношении точности или разрешения при проведении этих краш-тестов[[3]](#footnote-3).

Данные должны быть доступны для извлечения после удара, соответствующего уровню тяжести, установленному в Правилах № 94, 95 или 137 ООН или в иных соответствующих национальных правилах, регламентирующих процедуру проведения краш-тестов.

Приложение 1

 Элементы данных и их формат[[4]](#footnote-4)

Таблица 1

| *Элемент данных* | *Условие для выполнения требования*[[5]](#footnote-5) | *Интервал/время регистрации*[[6]](#footnote-6) *(относительно нулевого момента времени)* | *Частота дискретизации (количество отсчетов в секунду)* | *Минимальный диапазон* | *Точность*[[7]](#footnote-7) | *Разрешение* | *Регистрация события(ий), относящегося(ихся)*[[8]](#footnote-8) |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Продольная составляющая ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц в пределах надлежащего диапазона и с разрешением, необходимым для расчета ΔV с требуемой точностью | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 100 | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | К плоскости |
| Максимальное значение продольной составляющей ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | К плоскости |
| Время максимального значения продольной составляющей ΔV | Обязательно — не требуется при регистрации продольного ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | К плоскости |
| Скорость по показаниям систем транспортного средства | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 км/ч до 250 км/ч | ±1 км/ч | 1 км/ч | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Положение дроссельной заслонки, в % от максимального открытия (или в % от полного выжимания педали акселератора) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 до 100 % | ±5 % | 1 % | К плоскостиК опрокидыванию К УУДД |
| Рабочий тормоз, вкл./выкл. | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Вкл. или выкл. | Н/П | Вкл. или выкл. | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Цикл зажигания на момент аварии | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | От 0 до 60 000 | ±1 цикл | 1 цикл | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Цикл зажигания на момент выгрузки данных | Обязательно | На момент выгрузки данных[[9]](#footnote-9) | Н/П | От 0 до 60 000 | ±1 цикл | 1 цикл | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Состояние ремня безопасности водителя | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | К плоскостиК опрокидыванию |
| Предупрежда-ющий сигнал подушки безопасности[[10]](#footnote-10) | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Вкл. или выкл. | Н/П | Вкл. или выкл. | К плоскостиК опрокидыванию |
| Время срабатывания фронтальной подушки безопасности со стороны водителя (в случае одноэтапной системы) или время до первого этапа ее развертывания (в случае многоэтапной системы)  | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Время срабатывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира (в случае одноэтапной системы) или время до первого этапа ее развертывания (в случае многоэтапной системы)  | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Число событий в случае многоэтапной аварии | Если регистрируется[[11]](#footnote-11) | Во время события | Н/П | 1 или более | Н/П | 1 или более | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Время между событиями 1 и 2 | Обязательно | По мере необходимости | Н/П | 0–5,0 сек | ±0,1 сек | 0,1 сек | К плоскостиК опрокидыванию |
| Файл записан полностью | Обязательно | После всех остальных данных | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Боковое ускорение(после аварии) | Если регистрируется | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 500 | От –50 до +50 g | ±10 % | 1 g | К плоскостиК опрокидыванию |
| Продольное ускорение(после аварии) | Если регистрируется | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 500 | От –50 до +50 g | ±10 % | 1 g | К плоскости |
| Нормальное ускорение(после аварии) | Если регистрируется | От –1,0 до 5,0 сек[[12]](#footnote-12) | 10 Гц | От –5 до +5 g | ±10 % | 0,5 g | К опрокидыванию |
| Боковая составляющая ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц в пределах надлежащего диапазона и с разрешением, необходимым для расчета ΔV с требуемой точностью | 0–250 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | 100 | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | К плоскости |
| Максимальное значение боковой составляющей ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | От –100 км/ч до +100 км/ч | ±10 % | 1 км/ч | К плоскости |
| Время максимального значения боковой составляющей ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации бокового ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | К плоскости |
| Время максимального значения результирующей ΔV | Обязательно—не требуется при регистрации соответствующего ускорения с частотой ≥500 Гц | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | Н/П | 0–300 мс или от 0 до времени окончания события плюс 30 мс, в зависимости от того, какой из этих интервалов короче | ±3 мс | 2,5 мс | К плоскости |
| Число оборотов двигателя в минуту | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От 0 до 10 000 об/мин | ±100 об/мин[[13]](#footnote-13) | 100 об/мин | К плоскостиК опрокидыванию |
| Угол крена транспортного средства | Если регистрируется | От –1,0 до 5,0 сек9 | 10 | От –1080 град. до +1080 град. | ±10 % | 10 град. | К опрокидыванию |
| Функциональная активность АБС | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправна, активна, задействована[[14]](#footnote-14) | Н/П | Неисправна, активна, задействова-на11 | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Контроль устойчивости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | Неисправен, вкл., выкл., задействован11 | Н/П | Неисправен, вкл., выкл., задейство-ван11 | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Поворот рулевого колеса | Обязательно | От –5,0 до 0 сек | 2 | От –250 град. по часовой стрелке до +250 град. против часовой стрелки | ±5 % | ±1 % | К плоскостиК опрокидыванию К УУДД |
| Состояние ремня безопасности сидящего впереди пассажира | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | К плоскостиК опрокидыванию  |
| Состояние блокировки подушки безопасности пассажира | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Заблокировано или не заблокировано | Н/П | Заблокиро-вано или не заблокиро-вано | К плоскостиК опрокидыванию |
| Время до n-го этапа развертывания фронтальной подушки безопасности со стороны водителя4 | Обязательно, если со стороны водителя установлена фронтальная подушка безопасности с многоэтапным нагнетательным устройством | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Время до n-го этапа развертывания фронтальной подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира[[15]](#footnote-15) | Обязательно, если со стороны сидящего впереди пассажира установлена фронтальная подушка безопасности с многоэтапным нагнетательным устройством | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Время срабатывания боковой подушки безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Время срабатывания боковой подушки безопасности со стороны сидящего впереди пассажира | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскости |
| Время срабатывания боковой шторки/ трубчатой подушки безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскостиК опрокидыванию |
| Время срабатывания боковой шторки/ трубчатой подушки безопасности со стороны пассажира | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскостиК опрокидыванию |
| Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности со стороны водителя | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскостиК опрокидыванию |
| Время срабатывания преднатяжителя ремня безопасности со стороны сидящего впереди пассажира | Обязательно | Во время события  | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскостиК опрокидыванию |
| Состояние позиционного переключателя сиденья водителя в крайнем переднем положении | Обязательно, если установлен и служит для обеспечения срабатывания | –1,0 сек | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | К плоскостиК опрокидыванию |
| Состояние позиционного переключателя сиденья сидящего впереди пассажира в крайнем переднем положении | Обязательно, если установлен и служит для обеспечения срабатывания | –1,0 сек | Н/П | Да или нет | Н/П | Да или нет | К плоскостиК опрокидыванию |
| Тип роста водителя | Если регистрируется | –1,0 сек | Н/П | 5-й процентиль женщин или выше | Н/П | Да или нет | К плоскостиК опрокидыванию |
| Тип роста сидящего впереди пассажира | Если регистрируется | –1,0 сек | Н/П | Американский АИМ HIII 6-летнего ребенка или АИМ Q6 либо манекен меньшего размера | Н/П | Да или нет | К плоскостиК опрокидыванию |

Таблица 2

| *Элемент данных* | *Условие для выполнения требования*2 | *Интервал/время регистрации*3 *(относительно нулевого момента времени)* | *Частота дискретизации (количество отсчетов в секунду)* | *Минимальный диапазон* | *Точность*4 | *Разрешение* | *Регистрация события(ий), относящегося(ихся)*5 |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Величина крена транспортного средства | Обязательно, если установлена и используется в алгоритме управления системы защиты от опрокидыва-ния | От –1,0 до 5,0 сек[[16]](#footnote-16) | 10 | От –240 до + 240 град./сек | ±10 %[[17]](#footnote-17) | 1 град./сек | К опрокидыванию |
| Состояние предупреждающего сигнала системы контроля давления в шинах (СКДШ) | Обязательно | –1,0 сек относительно нулевого момента времени | Н/П | Н/П | Н/П | Вкл., выкл. | К плоскостиК опрокидыванию |
| Продольное ускорение(до аварии) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2  | От –1,5 g до +1,5 g | ±10 % | 0,1 g | К плоскостиК УУДД |
| Боковое ускорение(до аварии) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2  | От –1,0 g до +1,0 g | ±10 % | 0,1 g | К плоскости  |
| Скорость рыскания | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | От –75 до +75 град./сек | ±10 % от полного диапазона значений датчика | 0,1 | К плоскостиК опрокидыванию |
| Состояние противопробуксо-вочной тормозной системы | Обязательно в отсутствие системы ЭКУ | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл. либо вкл., но без задействования | К плоскостиК опрокидыванию |
| Состояние ОСЭТ | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, задействована, неисправна, выкл., не активна | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Система поддержания заданной скорости | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл. либо вкл., но без задействования | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Состояние адаптивной системы поддержания заданной скорости (система автоматизированного вождения, уровень 1) | Обязательно | От –5,0 до 0 сек относительно нулевого момента времени | 2 | Н/П | Н/П | Активна, неисправна, выкл. либо вкл., но без задействования | К плоскостиК УУДДК опрокидыванию |
| Время срабатывания вторичной системы обеспечения безопасности УУДД  | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К УУДД |
| Состояние предупреждающего сигнала вторичной системы обеспечения безопасности УУДД[[18]](#footnote-18) | Обязательно | От –1,1 до 0 сек относительно нулевого момента времени | Н/П | Н/П | Н/П | Вкл. или выкл. | К УДД |
| Состояние ремня безопасности сидящего впереди пассажира в среднем положении регулировки | Обязательно | –1,0 сек | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | Н/П | Пристегнут, не пристегнут | К плоскостиК опрокидыванию |
| Центральная подушка безопасности для защиты от бокового удара с противоположной стороны | Обязательно | Во время события | Н/П | 0–250 мс | ±2 мс | 1 мс | К плоскостиК опрокидыванию |
| [Состояние системы предупреждения о выходе из полосы движения] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без подачи предупрежда-ющего сигнала, вкл. — предупрежда-ющий сигнал слева, вкл. — предупрежда-ющий сигнал справа] |  |
| [Состояние корректировочной функции рулевого управления (КФРУ)] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние экстренной функции рулевого управления (ЭФРУ)] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории А] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории B1] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории B2] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории C] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории D] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние автоматизированной функции рулевого управления (АФРУ) категории E] | [Обязательно] | [От –5,0 до 0 сек] | [2] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, выкл., вкл. без задействования, вкл. — полное задействование] |  |
| [Состояние системы вызова экстренных оперативных служб] | [Обязательно] | [Во время события] | [Н/П] | [Н/П] | [Н/П] | [Неисправна, вкл. без автоматического инициирования экстренного вызова, вкл. — автоматическое инициирование экстренного вызова] |  |

1. \* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2020 год, изложенной в предлагаемом бюджете по программам на 2020 год (A/74/6 (часть V, разд. 20), п.  20.37), Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом. [↑](#footnote-ref-1)
2. \*\* Настоящий документ был запланирован к выпуску после установленного срока в силу обстоятельств, не зависящих от представившей его стороны. [↑](#footnote-ref-2)
3. *Примечание*: в настоящее время Целевая группа по РДС ведет работу с целью дальнейшего уточнения того, что данное положение не распространяется на испытание на низкой скорости (например, бампера), в случае которого установленные триггерные уровни не соблюдались бы. [↑](#footnote-ref-3)
4. Указанные ниже требования, предъявляемые к формату, представляют собой минимальные требования, и изготовители могут выходить за их рамки. [↑](#footnote-ref-4)
5. Требование «обязательно» оговаривается условиями, подробно изложенными в разделе 1. [↑](#footnote-ref-5)
6. Данные, касающиеся периода до аварии, и данные об аварии не синхронизированы между собой. В период, предшествующий аварии, требуемая точность интервала дискретизации составляет от –0,1 до 1,0 сек (т. е. T = –1 должно происходить в интервале от –1,1 до 0 сек). [↑](#footnote-ref-6)
7. Требование в отношении точности действует только в пределах диапазона физического датчика. Если измерения, регистрируемые датчиком, выходят за пределы номинального диапазона его значений, то в регистрируемом элементе указывается, в какой момент времени измерение впервые вышло за пределы номинального диапазона значений датчика. [↑](#footnote-ref-7)
8. К событиям в «плоскости» относятся события, наступающие согласно пунктам 3.3.1.1, 3.3.1.2, и 3.3.1.3, а к событиям, затрагивающим «УУДД», — события, наступающие согласно пункту 3.3.1.4. [↑](#footnote-ref-8)
9. Цикл зажигания на момент выгрузки данных должен регистрироваться не в момент аварии, а в процессе выгрузки данных. [↑](#footnote-ref-9)
10. Предупреждающий сигнал подушки безопасности является индикатором готовности, указанным в национальных требованиях к подушкам безопасности, и может также включаться для указания на наличие неисправности в какой-либо другой части развертывающейся удерживающей системы. [↑](#footnote-ref-10)
11. «Если регистрируется» означает, что данные записываются в энергонезависимую память с целью последующей выгрузки. [↑](#footnote-ref-11)
12. Может регистрироваться с любым временны́м интервалом, при этом рекомендованный интервал составляет от –1,0 до 5,0 сек. [↑](#footnote-ref-12)
13. Эти элементы не обязательно должны удовлетворять требованиям в отношении точности и разрешения в ходе указанных краш-тестов. [↑](#footnote-ref-13)
14. Изготовителями могут предусматриваться другие состояния системы. [↑](#footnote-ref-14)
15. Данный элемент перечисляется *n* — 1 раз — по одному разу для каждого этапа развертывания многоэтапной системы подушек безопасности. [↑](#footnote-ref-15)
16. 2 Требование «обязательно» оговаривается условиями, подробно изложенными в разделе 1.

 3 Данные, касающиеся периода до аварии, и данные об аварии не синхронизированы между собой. В период, предшествующий аварии, требуемая точность интервала дискретизации составляет от –0,1 до 1,0 сек (т. е. T = –1 должно происходить в интервале от –1,1 до 0 сек).

 4 Требование в отношении точности действует только в пределах диапазона физического датчика. Если измерения, регистрируемые датчиком, выходят за пределы номинального диапазона его значений, то в регистрируемом элементе указывается, в какой момент времени измерение впервые вышло за пределы номинального диапазона значений датчика.

 5 К событиям в «плоскости» относятся события, наступающие согласно пунктам 3.3.1.1, 3.3.1.2, и 3.3.1.3, а к событиям, затрагивающим «УУДД», — события, наступающие согласно пункту 3.3.1.4.

 «Угол крена транспортного средства» может регистрироваться с любым временны́м интервалом, при этом рекомендованный интервал составляет от –1,0 до 5,0 сек. [↑](#footnote-ref-16)
17. От полного диапазона значений датчика. [↑](#footnote-ref-17)
18. Допускается возможность комбинирования различных индикаторов состояния системы обеспечения безопасности УУДД с предупреждающим сигналом подушки безопасности, либо для этой системы может предусматриваться собственный предупреждающий сигнал. [↑](#footnote-ref-18)