

**Европейская экономическая комиссия****Комитет по внутреннему транспорту****Всемирный форум для согласования правил  
в области транспортных средств****179-я сессия**

Женева, 12–14 ноября 2019 года

Пункт 4.10.1 предварительной повестки дня

**Соглашение 1958 года:****Рассмотрение проектов поправок к существующим  
правилам ООН, представленных GRVA****Предложение по дополнению 2 к поправкам серии 03  
к Правилам № 79 ООН (оборудование рулевого  
управления)****Представлено экспертами Рабочей группы  
по автоматизированным/автономным и подключенным  
транспортным средствам\***

Воспроизведенный ниже текст был принят Рабочей группой по автоматизированным/автономным и подключенным транспортным средствам (GRVA) на ее второй сессии (см. ECE/TRANS/WP.29/GRVA/2, пункт 56). В его основу положен документ ECE/TRANS/WP.29/GRVA/2019/8 с поправками, содержащимися в приложении VII к докладу о работе сессии. Этот текст представлен Всемирному форуму для согласования правил в области транспортных средств (WP.29) и Административному комитету (AC.1) для рассмотрения и голосования на их сессиях в ноябре 2019 года.

\* В соответствии с программой работы Комитета по внутреннему транспорту на 2018–2019 годы (ECE/TRANS/274, пункт 123, и ECE/TRANS/2018/21/Add.1, направление деятельности 3.1) Всемирный форум будет разрабатывать, согласовывать и обновлять правила ООН в целях улучшения характеристик транспортных средств. Настоящий документ представлен в соответствии с этим мандатом.



## Дополнение 2 к поправкам серии 03 к Правилам № 79 ООН (оборудование рулевого управления)

Включить новый пункт 2.3.4.4 следующего содержания:

«2.3.4.4 "Маневрирование с дистанционным управлением (МДУ)" означает активируемую водителем функцию, которая обеспечивает прямое управление углом поворота, ускорением и замедлением для маневрирования на низкой скорости. Включение производится с помощью дистанционного управления в непосредственной близости от транспортного средства».

Включить новый пункт 2.3.4.18 следующего содержания:

«2.3.4.18 "Указанный максимальный рабочий диапазон МДУ ( $S_{RCMmax}$ )" означает максимальное расстояние между ближайшей точкой автотранспортного средства и устройством дистанционного управления, на которое рассчитана функция МДУ».

Включить новый пункт 5.7 следующего содержания:

«5.7 Положения для систем МДУ, установленных на транспортных средствах категорий  $M_1$  и  $N_1$ .

Любая система МДУ должна удовлетворять требованиям приложения 6».

Включить новый пункт 5.7.1 следующего содержания:

"5.7.1 Транспортные средства категорий  $M_1$  и  $N_1$ , отвечающие требованиям категории  $G^1$ , могут оснащаться МДУ при условии, что система удовлетворяет нижеследующим требованиям:

5.7.1.1 Система приводится в активное состояние только посредством преднамеренного действия водителя и при выполнении условий ее функционирования (надлежащая работа всех сопутствующих функций, например торможения, ускорения, рулевого управления, видеокамеры/радар/лидара).

5.7.1.2 Во время маневра требуется постоянная активация водителем специальной кнопки/переключателя на устройстве дистанционного управления. Для управления маневрированием транспортного средства может использоваться другая кнопка/другой переключатель на устройстве дистанционного управления.

5.7.1.3 О каждом включении системы водитель оповещается посредством оптического сигнала по крайней мере на устройстве дистанционного управления.

5.7.1.4 Система функционирует только при скорости до 5 км/ч (с допуском +1 км/ч).

5.7.1.5 В любой момент времени, когда в процессе маневрирования транспортное средство останавливается, функция МДУ препятствует откату транспортного средства.

5.7.1.6 Если постоянная активация прервана или расстояние между транспортным средством и устройством дистанционного управления превышает установленный максимальный рабочий диапазон МДУ ( $S_{RCMmax}$ ) либо если происходит потеря сигнала между устройством дистанционного управления и транспортным средством, то транспортное средство немедленно останавливается.

<sup>1</sup> В соответствии с определениями, содержащимися в Сводной резолюции о конструкции транспортных средств (CP.3), документ ECE/TRANS/WP.29/78/Rev.6, пункт 2.

- 5.7.1.7 Установленный максимальный рабочий диапазон МДУ ( $S_{RCMmax}$ ) не должен превышать 6 м.
- 5.7.1.8 Обеспечивается возможность деактивации системы водителем в любое время.
- 5.7.1.9 При открытии двери или багажника транспортного средства во время совершения маневра оно немедленно останавливается, а функция МДУ деактивируется.
- 5.7.1.10 Система должна быть сконструирована таким образом, чтобы она была защищена от несанкционированного срабатывания или функционирования систем МДУ и от вмешательства в ее работу.
- 5.7.1.11 Данные о системе
- Вместе с пакетом документации, требуемой в соответствии с приложением 6 к настоящим Правилам, во время официального утверждения типа технической службе должны быть предоставлены следующие данные:
- 5.7.1.11.1 значение указанного максимального рабочего диапазона МДУ ( $S_{RCMmax}$ );
- 5.7.1.11.2 условия, при которых эта система может быть активирована, т.е. когда выполнены условия функционирования системы;
- 5.7.1.11.3 в случае систем МДУ изготовитель должен предоставлять техническим органам разъяснение в отношении того, каким образом соответствующая система защищена от несанкционированного срабатывания.
- 5.7.1.12 Система МДУ должна быть сконструирована таким образом, чтобы ее можно было привести в действие только при условии, что транспортное средство не находится ни в одном из следующих мест:
- а) автодорога общего пользования/автомагистраль;
  - б) общественная автостоянка;
  - в) зона, предназначенная исключительно для использования пешеходами и/или велосипедистами.
- Система должна быть способна подтвердить, что транспортное средство не находится ни в одном из вышеуказанных мест, пока активирована функция МДУ, причем это достигается при помощи по крайней мере двух независимых технических средств<sup>2</sup>. Если для этой цели используются навигационные карты, то функция МДУ должна деактивироваться, если в течение предшествующих 12 месяцев картографические данные не обновлялись.
- 5.7.1.13 Транспортное средство должно быть оснащено устройством для обнаружения препятствия (например, транспортного средства, пешехода) в зоне совершения маневра и для немедленной остановки транспортного средства во избежание столкновения.
- 5.7.1.14 Если транспортное средство останавливается, обнаружив препятствие в зоне совершения маневра, то последующее возобновление работы должно быть возможно только после подтверждения водителем. На любое следующее препятствие, обнаруженное затем в зоне совершения маневра, транспортное средство должно реагировать так, как это предусмотрено в пункте 5.7.1.13.

<sup>2</sup> Для выполнения этого требования достаточно использование двух различных типов карт (например, навигационных и топографических), предоставленных разными поставщиками.

- 5.7.1.15 Работа системы должна быть возможна только в том случае, когда обеспечивается привод по меньшей мере на одну переднюю и одну заднюю оси одновременно.
- 5.7.1.16 При активированной функции МДУ транспортное средство должно обнаруживать факт въезда транспортного средства в любое из мест, перечисленных в пункте 5.7.1.12. В таком случае транспортное средство должно немедленно остановиться, а функция МДУ должна быть деактивирована
- 5.7.1.17 Система должна функционировать только с таким расчетом, что общее пройденное расстояние не превышает 100 м. Это расстояние может быть обнулено, если с устройства дистанционного управления не поступает никаких сигналов по крайней мере в течение 1 минуты или если после деактивации системы прошло не менее 1 минуты. После этого расстояние маневрирования отсчитывается от следующей точки, в которой включена функция МДУ.
- 5.7.1.18 Водителю должен подаваться предупреждающий сигнал, когда общее пройденное расстояние достигает 75 м (с допуском +5 м). Это требование выполняется путем подачи оптического предупреждающего сигнала, а также либо тактильного, либо звукового предупреждающего сигнала по крайней мере на устройстве дистанционного управления.
- 5.7.1.19 Если транспортное средство достигает или превышает максимальное общее пройденное расстояние, установленное в пункте 5.7.1.17, то транспортное средство должно немедленно остановиться, а функция МДУ должна быть деактивирована. После этого должна быть исключена возможность реактивации МДУ до истечения не менее 1 минуты. Водитель оповещается об этом по крайней мере на устройстве дистанционного управления.
- 5.7.1.20 Изготовитель предоставляет технической службе документацию и свидетельства о соблюдении положений пунктов 5.7.1.12, 5.7.1.13 и 5.7.1.16. Данная информации рассматривается и согласовывается технической службой и изготовителем транспортного средства».
-